



Univerzální řídicí jednotka pro elektrické pohony se servomotorem. Stejně jako jednotka TC100 je jednotka XC100 schopna současného provozu ve třech různých režimech (pulzní, I/O a komunikace) a z jednotky je možné (volitelně) poskytovat informace ze servomotoru nadřazenému řídicímu systému. Pomocí RS-485 je možné řídit až 16 jednotek XC100 najednou.

Vlastnosti

Popis	Hodnota
Počet řízených os	1
Kompatibilní pohony	DGTH, DGTY, DMH, DMG
Rozměry jednotky (šířka x výška x hloubka) [mm]	33 x 153 x 77
Hmotnost jednotky [kg]	0,2
Vstupní napětí pro řízení [V]	24, stejnosměrné, ±10%
Vstupní napětí pro silový obvod [V]	24, stejnosměrné, ±10%
Pracovní režim	pulzní řízení (podpora linkového driveru a otevřeného kolektoru, max. rychlost pulzů 200k/60k Hz), vstupně/výstupní řízení (pomocí I/O řízení, může být realizováno max. 127 polohovacích bodů), režim komunikace (Modbus jako rozhraní RS485 - max. 16 jednotek)
Způsob zjišťování polohy	enkodérem
Rozlišení motoru [bodů na otáčku]	10000
Hlavní pracovní režimy	absolutní, přírůstkový, detekce překážky a trvalý
Režimy řízení pohybu	řízení polohy, řízení rychlosti, řízení úchopné síly a měřicí režim (pouze pro chapadla), řízení síly
Komunikační rozhraní	USB (virtuální port): mini USB, RS485 (half duplex): RJ45
Pracovní prostředí	teplota okolí: -20 až +80°C, relativní vlhkost max. 85% bez kondenzace, vnitřní použití bez přímého slunečního záření, prostředí bez přítomnosti hořlavých plynů a plynů způsobujících korozi, prostředí bez olejové mlhy a silného znečištění (prachem)

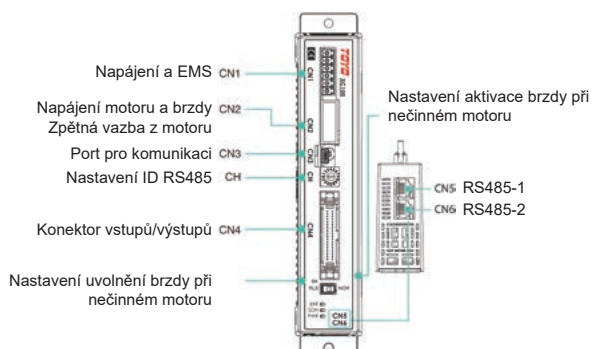
Objednací kódy

Popis	Objednací kód
Jednotka XC100, délka kabelu 1 m*	TXC100-01
Jednotka XC100, délka kabelu 3 m*	TXC100-03
Jednotka XC100, délka kabelu 5 m*	TXC100-05
Jednotka XC100, délka kabelu 10 m*	TXC100-10

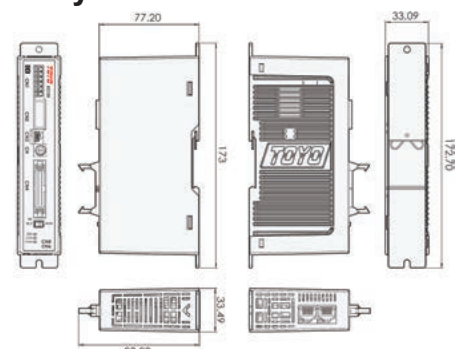
Jednotka XC100 je součástí dodávky pohonů řady DGTH, DGTY, DMG a DMH. Není nutné ji objednávat samostatně. Zde uvedené objednací kódy jsou pro další použití.

*) Délka kabelu mezi jednotkou a motorem. Délka kabelu I/O je standardně 1,5m. Pro stíněný I/O kabel doplňte -N1 za objednací kód.

Popis konektorů

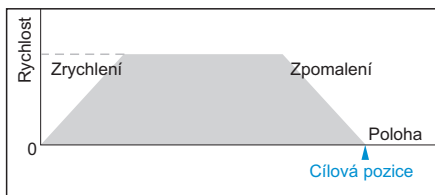


Rozměry



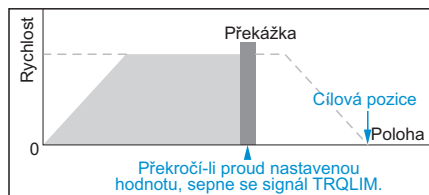
Hlavní pracovní režimy

Absolutní režim



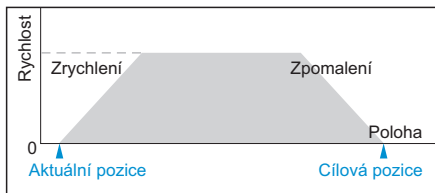
Pohyb na konkrétní polohu
Z výchozího (referenčního) bodu se pohon pohybuje do konkrétní polohy.

Režim detekce překážky



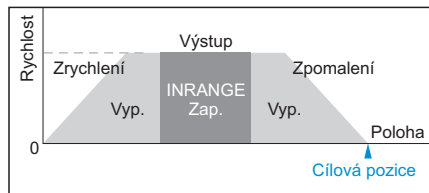
Jakmile dojde k překročení nastavené hodnoty proudu pro motor (pohon narazí na překážku a nepřekoná ji), pohyb se zastaví.

Přírůstkový režim



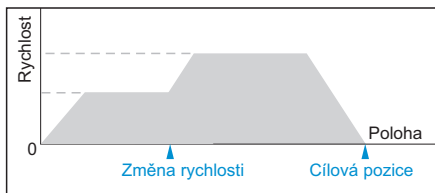
Pohyb o zadanou délku
Z aktuální polohy se pohon pohybuje o zadanou vzdálenost.

Režim signálu při dosažení rozsahu poloh



Při dosažení předem definovaného rozsahu dráhy pohybu se sepne výstupní signál INRANGE. Je-li poloha pohonu mimo tento rozsah dráhy, signál INRANGE nebude aktivní.

Režim nepřetržitého provozu



Pohyb, při kterém je možné při dosažení určité polohy změnit rychlost a pokračovat v pohybu až do cílové polohy.

Zapojení

